

EECON-30 Oral Presentation

Session: CT-1
Time Period: 12:30-14:30

Room: Diamond
Chair: ดร. ศราวัณ วงสา

Date: 25 October 2007
Affiliation: KMUTT

Time	Paper ID	Paper Title	Author(s)	Affiliation
12:30-12:50	CT-01	Fault-Tolerant Control for Flexible Arm System Based on PID Controller and Input Switching Approach	ธวัช คุณสามารถ วุฒิชัย อัครวินชัยโชติ ราชนวดี ศิลพานิช	KMUTT KMUTT KMUTT
12:50-13:10	CT-02	Performance Comparison of DC Bus Voltage Controllers for DFIG Wind Turbine	Korawit Krajangpan Bunlung Neammanee	KMITNB KMITNB
13:10-13:30	CT-03	Model-Predictive Optimal Averaging Level Control with Level Tracking Using Ramp-Disturbance Prediction	ปรมช เขียงจง วาทัญญู คล้ายสงคราม	CU CU
13:30-13:50	CT-04	Decoupling control and model predictive control for level control process	ศิริพงษ์ เพิ่มพรศรี มานพ วงศ์สายสุวรรณ	CU CU
13:50-14:10	CT-05	Hybrid PD - Sliding Mode Controller with Observer for Inverted Pendulum on Cart System	Samatthachai Panya Jongkol Ngamwiwit Taworn Benjanarasuth Songmoung Nundrakwang Hisayuki Aoyama	KMITL KMITL KMITL KMITL Uni. of Electro-Comm.
14:10-14:30	CT-06	Position Control of thin Plate Shape memory Alloy Actuator with Camera detection	อุกฤษฏ์ วังมงคล เดี่ยว กุลพิริภษ อนรรฆ ชันชะชนะ	KMUTT KMUTT KMUTT

EECON-30 Oral Presentation

Session: CT-2

Time Period: 14:50-16:50

Room: Diamond

Chair: ดร. จักรชัย ศุภพิทักษ์สกุล

Date: 25 October 2007

Affiliation: RMUTT

Time	Paper ID	Paper Title	Author(s)	Affiliation
14:50-15:10	CT-07	Design and Implementation of Line Side Converter by Fuzzy Logic Controller with Feedforward of Estimated Load Current for Wind Turbines	วาที สุดม บัลลังก์ เนียมมณี สุขสันต์ นุ่นงาม	KMITNB KMITNB KMITNB
15:10-15:30	CT-08	Reverse Link Closed Loop Power Control for DS-CDMA System Using Fuzzy and Neurofuzzy Controller	ชัยพร วงษ์สถาน	มหาวิทยาลัยนอร์ท เชียงใหม่
15:30-15:50	CT-09	Extraction Blood Vessels from Retinal Images Based on Weighted Fuzzy C-Means Clustering	Turmchokkasam Sirichai Sampanna Rujipan Sookpotharom Supot	BU BU BU
15:50-16:10	CT-10	Adaptive Fuzzy PID Controller based on PSO for Speed Control of DC Motor with Time Delay	Pomyos Payakkawan Theerawut Chaiyatham Saravuth Pothiya Poj Tangamchit	KMUTT KMUTT KMUTT
16:10-16:30	CT-11	Fuzzy I-PD Controller Incorporating with Feedforward for SCARA Robot	Suriya Dadpant Songmoung Nundrakwang Taworn Benjanarasuth Jongkol Ngamwiwit Noriyuki Komine	KMITL KMITL KMITL KMITL Tokai University
16:30-16:50	-	-	-	-

EECON-30 Oral Presentation

Session: CT-3
Time Period: 8:30-10:10

Room: Diamond
Chair: ผศ.น.อ. ไชโย ธรรมรัตน์

Date: 26 October 2007
Affiliation: SAU

Time	Paper ID	Paper Title	Author(s)	Affiliation
8:30-8:50	CT-12	Parameter Estimation using Kalman Filter for Random Measurement in Metal Melting Process	นักรินทร์ หงษ์สิทธิ์วงศ์ พีระยศ แสนโกชน์ สุธี ผู้เจริญชัยชนะ	KU KU KU
8:50-9:10	CT-13	A Particle Swarm Optimization Approach for Optimal Design of PID Controller for Position Control Using Shape Memory Alloys	รุจศักดิ์ เมืองสง เดี่ยว กุลพิทักษ์ อนรรฆ ชันชะวนะ ปนัดดา นิรนาทล้ำพงศ์	KMUTT KMUTT KMUTT MTEC
9:10-9:30	CT-14	Induction Furnace Modeling using Artificial Neural Networks	ภาคภูมิ เจริญพร พีระยศ แสนโกชน์	KU KU
9:30-9:50	CT-15	Robust State Estimation of Discrete-time Uncertain Systems via Limited Capacity Communication Channels	Veerachai Malyavej	MUT
9:50-10:10	CT-16	Controlling Chaos Using the Ott-Grebogi-Yorke (OGY) Method and Impulse State Feedback Control	ปรมินทร์ จันทรโคตร อานุภาพ มีสมบุรณ	KKU KKU

EECON-30 Oral Presentation

Session: CT-4

Time Period: 10:30-12:10

Room: Diamond

Chair: อ. วัลลภ ชินธเนศ

Date: 26 October 2007

Affiliation: KU

Time	Paper ID	Paper Title	Author(s)	Affiliation
10:30-10:50	CT-17	Traffic Signs Guidance Analysis for Small Navigation Vehicle System	Songkran Kantawong	BU
10:50-11:10	CT-18	Grasping Robot Arm Control with Visual Serve System for Disable Patients	วุฒิชัย บางบ่อ พจน์ ตั้งงามจิตต์	KMUTT KMUTT
11:10-11:30	CT-19	Improved Associative Classification by Using CBEAR: Classification Based on Essential Class-Association Rules	Veerapon Hanchodchung	BU
11:30-11:50	CT-20	Control of a Robot Joint using a Pair of Pneumatic Muscle Actuator with Stiffness	ศรัณยู เหลาพา ประมินทร์ อัจฉฤทธิ์ เกษม เนื้อแก้ว กวีพงษ์ เสงสนันกุล	KKU KKU KKU KKU
11:50-12:10	CT-21	An Application of Pneumatic Muscle Actuators (PMAs) for a Continuous Passive Motion (CPM) for Stiff Knee Patients Rehabilitation	เกษม เนื้อแก้ว ศรัณยู เหลาพา กวีพงษ์ เสงสนันกุล ประมินทร์ อัจฉฤทธิ์	KKU KKU KKU KKU

EECON-30 Oral Presentation

Session: CT-5
Time Period: 13:00-15:00

Room: Diamond
Chair: ดร. ประมินทร์ อัจฉฤทธิ์

Date: 26 October 2007
Affiliation: KKU

Time	Paper ID	Paper Title	Author(s)	Affiliation
13:00-13:20	CT-22	A Study of Ion Selective Field Effect Transistor (ISFET) Sensors for pH Measurement of Soybean Meal in Semi-Solid State	พนมพร จตุรวิธวงศ์ เดี่ยว กุลพิริภักษ์ โอภาส ตริทวีศักดิ์	KMUTT KMUTT NECTEC
13:20-13:40	CT-23	Development of A Data Acquisition Board with a 240-Msample/s A/D Converter and A Low Noise Amplifier	ธงไทย เลอไกรสิทธิ์ วันเฉลิม โปปรา	CU CU
13:40-14:00	CT-24	Optical Flats Calibration Using laser Interferometer Method	ศรายุทธ โตเชื้อ วรารุณี เถาลัดดา อนุสรณ์ ทนหมื่นไวย ปกรณ์ แก้วตระกูลพงษ์	KMUTT KMITL สถาบันมาตรวิทยาแห่งชาติ KMUTT
14:00-14:20	CT-25	Identification of Single-Phase Induction Motor's Parameters via Adaptive Tabu Search	Deacha Puangdownreong Supaporn Suwannarong	SAU SAU
14:20-14:40	CT-26	Measuring the Operational Efficiency of Pressure Controller by Measurement Systems Analysis	ชัชวาล พรพัฒน์กุล เพ็ญกุลภัส ยิ้มเสมอจิต	สถาบันเทคโนโลยีปทุมวัน สถาบันเทคโนโลยีปทุมวัน
14:40-15:00	-	-	-	-